

쓰레드

Thread

- Thread 기본
- Pthread
- Thread 생성과 소멸
- Thread 동기화
- 공유 변수
- 상호 배제

Thread 기본

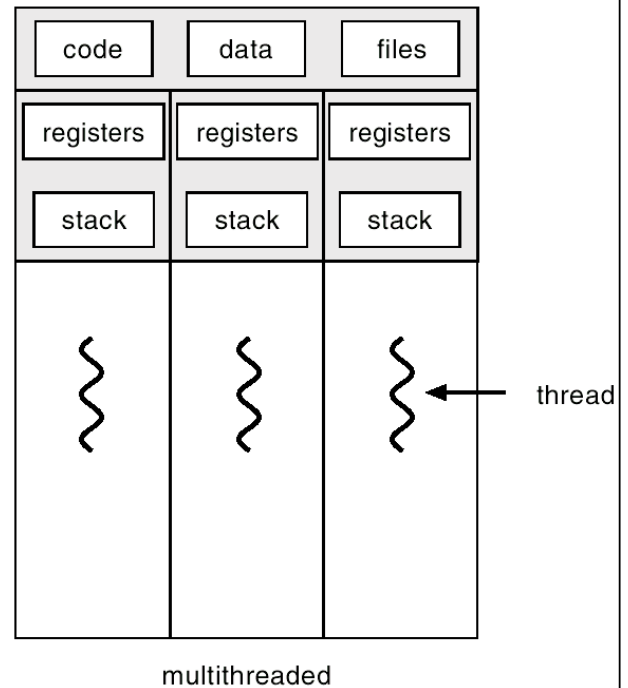
□ Thread?

- 경량 프로세스 (lightweight process: LWP)
 - 일반 프로세스는 생성 시 자신만의 메모리 영역을 할당받는다
 - PCB, code, static, heap, stack 등
 - **Thread**: PCB와 스택만 별도로 할당받고 나머지는 부모 프로세스와 공유
 - 생성과 전환(context switch) 시 프로세스보다 오버헤드가 적다.
- 대부분 여러 쓰레드가 하나의 프로세스가 되도록 운영
 - OS에서 운영하기 나름
 - 새로운 프로세스 생성 시 무조건 쓰레드 생성 → exec 등으로 변경 사항 있을 때만 새 메모리 할당
 - 프로세스 == 쓰레드 그룹

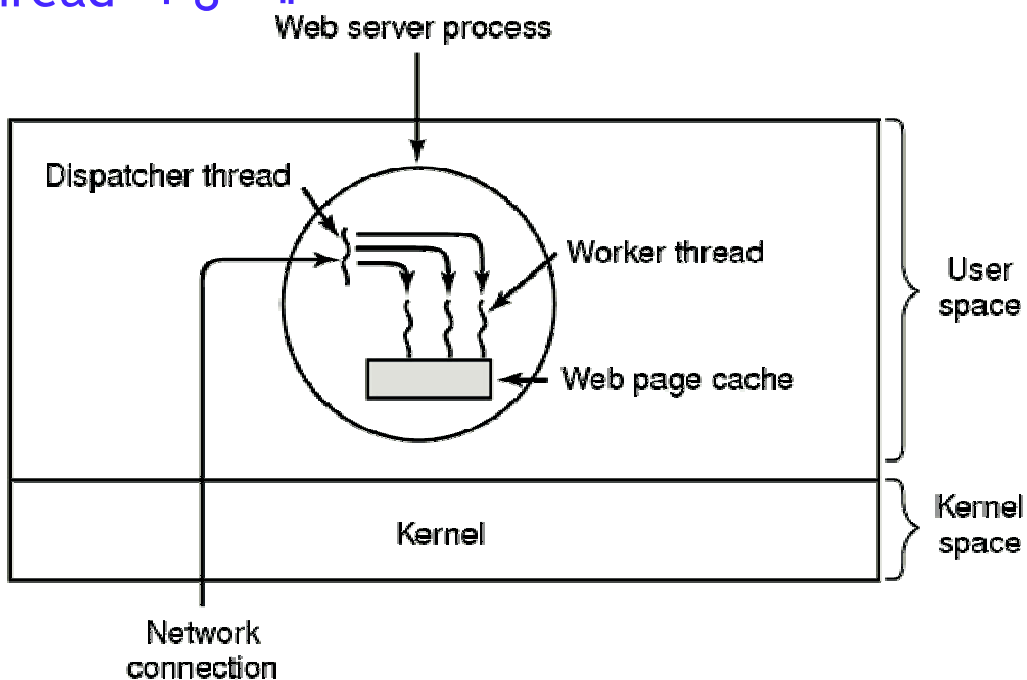
□ Multi-thread

- 여러 개의 병행 프로세스처럼 독립적으로 동작
 - 별도 스케줄 가능
 - 지역 변수는 별도로 사용, 전역 변수는 공유
- 자원을 공유하므로 효율적

☺ 하나의 프로그램 내에서 여러 개의 함수가 병행하여 실행되는 것으로 이해

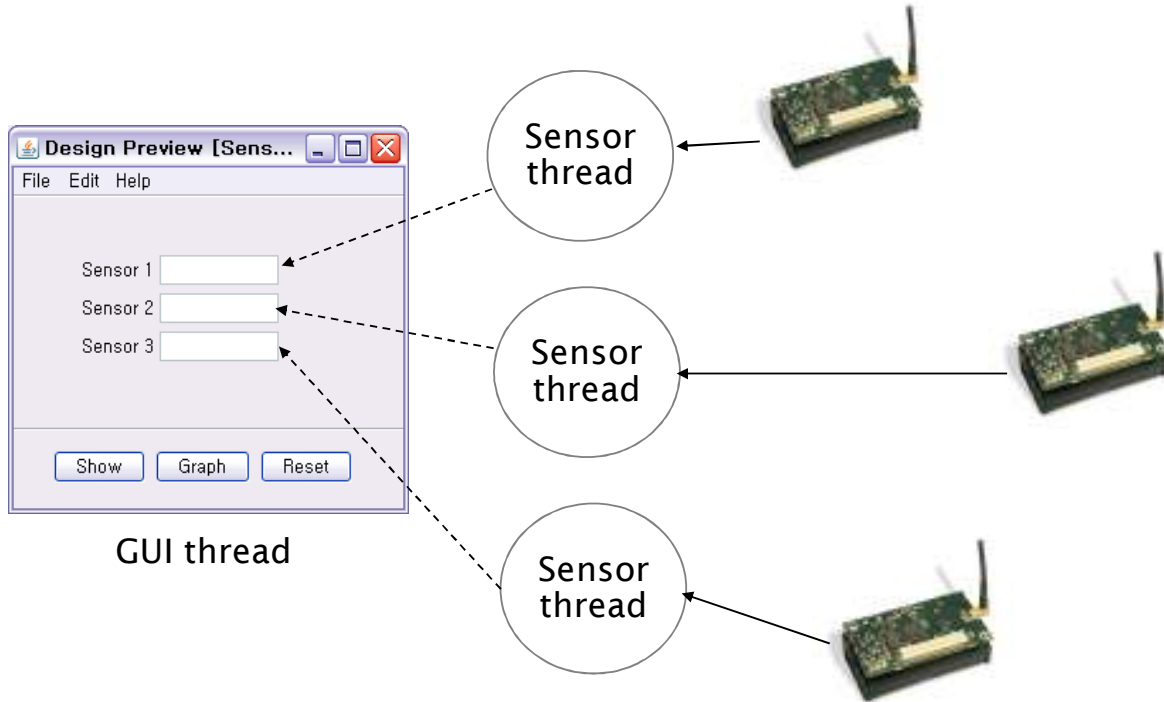


□ Thread 사용 예



A multithreaded web server

□ 쓰레드 사용 예



□ POSIX thread

- IEEE POSIX 1003.1c (1995)에서 표준 thread API 제정
 - 실제 구현은 하드웨어 및 OS에 따라 다름
- 60개가 넘는 함수로 구성됨

□ Pthread 사용한 프로그래밍

- 소스 내

```
#include <pthread.h>
```

- 컴파일 옵션

```
$ gcc -pthread [other options] source
```

□ 함수 분류

- 스레드 관리: pthread_ , pthread_attr_
 - 생성, 분리, 결합
 - 속성 관리
- 상호 배제: pthread_mutex_ , pthread_mutexattr_
 - 스레드 간 동기화, 공유 변수 관리에 사용
 - Mutex 영역 생성, 소멸, lock/unlock
 - Mutex 관련 속성의 설정 또는 변경
- 조건 변수: pthread_cond_ , pthread_condattr_
 - mutex를 공유하는 스레드 간 통신에 사용
 - 고급 동기화 구조 생성
- 기타: pthread_kill, pthread_sigmask, ...

스레드 관리 함수

| 함수 | 의미 |
|-----------------------------|-------------------------|
| pthread_create | 스레드 생성 |
| pthread_exit | 스레드 종료 |
| pthread_attr_init | 스레드 속성 초기화 |
| pthread_attr_destroy | 스레드 속성 제거 |
| pthread_join | 특정 스레드가 종료하여 결합할 때까지 대기 |
| pthread_detach | 스레드 분리 |
| pthread_attr_setdetachstate | 분리상태에 대한 속성 설정 |
| pthread_attr_getdetachstate | 분리상태에 대한 속성 질의 |
| pthread_self | 자신의 스레드 ID 반환 |

쓰레드 생성과 소멸

□ 쓰레드 생성과 소멸

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_create (pthread_t *thread, const pthread_attr_t *attr,
                  void *(*start_routine)(void *), void *arg);
void pthread_exit (void *retval);
```

| | |
|----------------------|----------------------------------|
| <i>thread</i> | 생성이 성공할 경우 생성된 쓰레드의 ID |
| <i>attr</i> | 속성 객체. 기본 속성을 사용하려면 NULL로 설정 |
| <i>start_routine</i> | 쓰레드로 분기하여 실행할 함수 |
| <i>arg</i> | 쓰레드 함수에 전달할 인자. 사용 시 필요한 타입으로 변환 |
| <i>반환값</i> | 호출이 성공하면 0, 실패하면 0이 아닌 에러 코드 반환 |
| <i>retval</i> | 쓰레드 종료 시 반환값의 포인터. |

쓰레드 생성과 소멸

```
void *thread (void *data)
{
    int id = *(int *) data;
    sleep (id);
    printf("Hello! I'm thread #%d\n", id);
    pthread_exit(NULL);
}
```

```
int main (void)
{
    pthread_t threads[5];
    int rc, t;

    for (t = 0; t < 5; t++) {
        printf("In main: creating thread %d\n", t);
        rc = pthread_create(&threads[t], NULL, thread, (void *)&t);
        if (rc) { printf("Thread creation error!\n"); exit(1); }
    }
    pthread_exit(NULL);
}
```

```
jyoon@linda: ~/test/system
jyoon@linda:~/test/system$ pth3
In main: creating thread 0
Hello! I'm thread #0!
In main: creating thread 1
In main: creating thread 2
In main: creating thread 3
In main: creating thread 4
Hello! I'm thread #1!
Hello! I'm thread #2!
Hello! I'm thread #3!
Hello! I'm thread #4!
jyoon@linda:~/test/system$
```

□ 인자 전달

- 어떤 타입이든 가능 - void * 로 만들어 전달
- 인수 시점에 주의해야 한다.

```
void *thread (void *data)
{
    int id;
    sleep (1);
    id = *(int *) data;
    printf("Hello! I'm thread #%d\n", id);
    pthread_exit(NULL);
}
```



```
juyoon@linda: ~/test/system
juyoon@linda:~/test/system$ pthw
Creating thread 0
Creating thread 1
Creating thread 2
Creating thread 3
Creating thread 4
Thread #5
Thread #5
Thread #5
Thread #5
Thread #5
```

- 쓰레드 함수가 인자를 전달받기 전에 main이 종료하면 쓰레드 실행에 문제가 생긴다.

□ 속성 (Attributes)

- default 속성 사용: NULL 지정
- 별도의 attr 객체 사용
 - attr 객체를 생성하고 default로 초기화
pthread_attr_init (pthread_attr_t *attr)
 - attr 객체 제거
pthread_attr_destroy (pthread_attr_t *attr)
- 속성의 종류
 - 분리 상태: PTHREAD_CREATE_JOINABLE, PTHREAD_CREATE_DETACHED
 - 스케줄링 정책: PTHREAD_INHERIT_SCHED, PTHREAD_EXPLICIT_SCHED
 - 쓰레드 영역: PTHREAD_SCOPE_SYSTEM, PTHREAD_SCOPE_PROCESS
 - 스택 주소
 - 스택 크기
 - 그 외

□ pthread_exit

- 쓰레드 함수 마지막에 써 준다.
 - cleanup 함수가 정의되어 있을 경우 그를 실행하고 종료 (pthread_cleanup_push 함수 사용하여 정의)
 - 쓰레드 종료 시에는 개방된 파일, 동적 할당된 메모리에 대한 처리를 시스템이 자동으로 해 주지 않는다. 프로그래머 책임!
- main 함수 (쓰레드를 생성한 함수) 마지막에 써 준다.
 - main이 종료해도 생성한 쓰레드가 종료하지 않도록 한다.

□ 쓰레드 ID

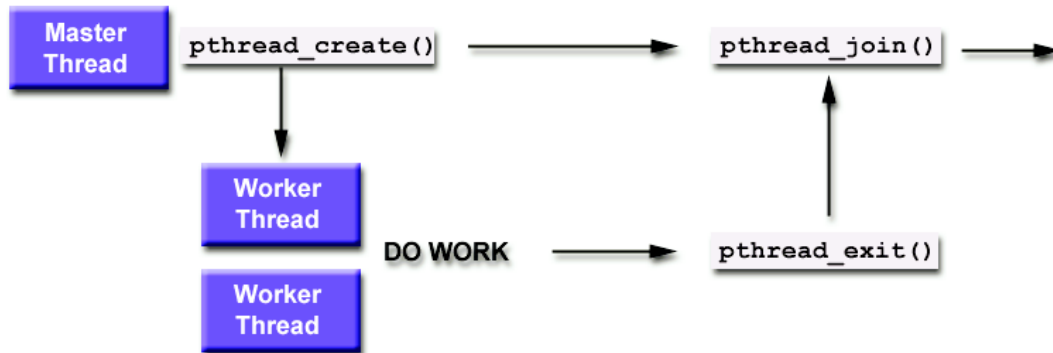
- 생성 시 시스템이 부여해 주는 고유 번호
- 부모 쓰레드는 pthread_create의 인자로 ID를 받는다.
- 생성된 쓰레드 자신은 다음 함수를 호출

```
#include <pthread.h>
```

```
pthread_t pthread_self (void);
```

| | |
|-----|-----------------|
| 반환값 | 호출한 쓰레드의 ID를 반환 |
|-----|-----------------|

□ 쓰레드 종료 대기



```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_join (pthread_t thread, void **thread_return);
```

| | |
|----------------------|---------------------------------|
| <i>thread</i> | 기다릴 쓰레드의 ID |
| <i>thread_return</i> | 쓰레드가 종료 시 반환하는 값을 받아 올 포인터 |
| <i>반환값</i> | 호출이 성공하면 0, 실패하면 0이 아닌 에러 코드 반환 |

```
jyoon@linda: ~/test/system
```

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>
```

```
void *thread (void *data)
{
    int num = *(int*) data;
    printf("num %d\n", num);
    sleep(1);
    return (void *) (num*num);
}
```

```
int main (void)
{
    pthread_t th;
    int tid;
    int status;
    int a = 100;

    tid = pthread_create(&th, NULL, thread, (void *)&a);
    pthread_join (th, (void*)&status);
    printf("Thread join: %d\n", status);
    return 0;
}
```

```
jyoon@linda: ~/test/system
```

```
jyoon@linda:~/test/system$ pthj
num 100
Thread join: 10000
jyoon@linda:~/test/system$
```


□ 쓰레드 분리

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_detach (pthread_t thread);
```

| | |
|---------------|-------------|
| <i>thread</i> | 분리할 쓰레드의 ID |
|---------------|-------------|

| | |
|------------|---------------------------------|
| <i>반환값</i> | 호출이 성공하면 0, 실패하면 0이 아닌 에러 코드 반환 |
|------------|---------------------------------|

- 분리된 쓰레드는 join할 수 없다.
 - 독립적으로 수행 후 종료
- pthread_join 또는 pthread_detach가 필요한 이유
 - 쓰레드가 사용한 자원을 <명시적으로> OS에 되돌려 준다.
- 기본은 join?
 - 속성이 PTHREAD_CREATE_JOINABLE로 된 경우
 - 시스템에 따라 다를 수 있다.

```
void *work (void *null)
```

```
{
  int i;
  double result=0.0;
  for (i = 0; i<100000; i++)
    result += (double)random();
  printf("result = %e\n", result);
  pthread_exit((void*) 0);
}
```

```
int main (void)
```

```
{
  pthread_t thread[3];
  pthread_attr_t attr;
  int rc, t;
  void *status;
```

```
pthread_attr_init(&attr);
pthread_attr_setdetachstate(&attr, PTHREAD_CREATE_JOINABLE);
```

```
for (t=0; t<3; t++) {
  printf("Creating thread %d\n", t);
  rc = pthread_create(&thread[t], &attr, work, NULL);
}
pthread_attr_destroy(&attr);
for (t=0; t<3; t++) {
  rc = pthread_join(thread[t], &status);
  printf("Completed join with thread %d status = %ld\n",
    t, (long)status);
}
pthread_exit(NULL);
}
```

```
juyoon@linda: ~/test/system
```

```
juyoon@linda:~/test/system$ ptha
Creating thread 0
result = 1.073459e+14
Creating thread 1
Creating thread 2
Completed join with thread 0 status = 0
result = 1.074103e+14
Completed join with thread 1 status = 0
result = 1.074218e+14
Completed join with thread 2 status = 0
juyoon@linda:~/test/system$
```

□ 스레드의 공유 변수

- 각 스레드는 전역 변수와 static 변수를 공유한다.

```
#include <pthread.h>
#include <stdio.h>

void *thread(void *data);
char **ptr;

int main (void)
{
    int i;
    pthread_t tid;
    char *msgs[2] = {"Hello from 1", "Hello from 2"};

    ptr = msgs;
    for (i=0; i<2; i++)
        pthread_create(&tid, NULL, thread, (void *)i);
    pthread_exit(NULL);
}

void *thread(void *data)
{
    int myid = *(int *) data;
    static int cnt = 0;
    printf("[%d]: %s (cnt=%d)\n", myid, ptr[myid], ++cnt);
}
```

```
juyoon@linda: ~/test/system
juyoon@linda:~/test/system$ pth
[0]: Hello from 1 (cnt=1)
[1]: Hello from 2 (cnt=2)
juyoon@linda:~/test/system$ █
```

19

□ 공유 변수 사용 시의 문제점

```
#define NITERS 100000000
unsigned int cnt = 0;
void *count (void *data);

int main (void)
{
    pthread_t tid1, tid2;
    pthread_create(&tid1, NULL, count, NULL);
    pthread_create(&tid2, NULL, count, NULL);
    pthread_join(tid1, NULL);
    pthread_join(tid2, NULL);
    if (cnt != (unsigned) NITERS*2)
        printf("BOOM! cnt=%d\n", cnt);
    else
        printf("OK! cnt=%d\n", cnt);
    return 0;
}

void *count (void *data)
{
    int i;
    for (i=0; i<NITERS; i++)
        cnt++;
    return NULL;
}
```

```
juyoon@linda: ~/test/system
juyoon@linda:~/test/system$ pths
BOOM! cnt=155810007
juyoon@linda:~/test/system$ pths
BOOM! cnt=154370499
juyoon@linda:~/test/system$ pths
BOOM! cnt=154471233
juyoon@linda:~/test/system$ pths
BOOM! cnt=156678495
juyoon@linda:~/test/system$ pths
BOOM! cnt=154721524
juyoon@linda:~/test/system$ █
```

20

□ 왜 정확한 값이 나오지 않을까?

- C 프로그램 상에서는 문제가 없다.
- CPU가 일하는 수준으로 내려가면...
 - 하나의 C 문장이 여러 단계의 기계어로 나뉘어진다.
 - CPU는 한 번에 하나의 스레드만 실행
 - 일정 시간 수행 후 교체
 - 명령 실행의 중간 단계에 실행 스레드가 교체되면 값이 보존되지 않을 수도 있다! - race condition

□ 공유 변수에 대한 보호막 필요! → Mutual Exclusion (상호 배제)

□ 상호 배제 관련 함수

| 함수 | 의미 |
|---------------------------|---|
| pthread_mutex_init | mutex 객체 초기화 |
| pthread_mutex_destroy | mutex 객체 제거 |
| pthread_mutexattr_init | mutex 속성 객체 초기화 |
| pthread_mutexattr_destroy | mutex 속성 객체 제거 |
| pthread_mutex_lock | mutex 영역에 들어가기 위한 lock 요청 (block 상태에서 대기) |
| pthread_mutex_trylock | mutex 영역에 들어가기 위한 lock 요청 (대기하지 않음) |
| pthread_mutex_unlock | mutex 영역에서 빠져나올 때 lock 돌려 주기 |

□ mutex 객체 초기화

- mutex를 이용해 임계 영역 (critical region)을 구현하려면 먼저 mutex 객체를 선언하고 초기화해야 한다.

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_mutex_init (pthread_mutex_t *mutex,  
                        const pthread_mutexattr_t *attr);
```

| | |
|--------------|----------|
| <i>mutex</i> | mutex 객체 |
|--------------|----------|

| | |
|-------------|----------------------------------|
| <i>attr</i> | mutex 속성 객체. default로 설정하려면 NULL |
|-------------|----------------------------------|

| | |
|------------|---------------------------------|
| <i>반환값</i> | 호출이 성공하면 0, 실패하면 0이 아닌 에러 코드 반환 |
|------------|---------------------------------|

```
pthread_mutex_t mutex = PTHREAD_MUTEX_INITIALIZER;
```

```
==
```

```
pthread_mutex_t mutex;  
pthread_mutex_init (&mutex, NULL);
```

□ mutex 객체 삭제

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_mutex_destroy (pthread_mutex_t *mutex);
```

| | |
|--------------|----------|
| <i>mutex</i> | mutex 객체 |
|--------------|----------|

| | |
|------------|---------------------------------|
| <i>반환값</i> | 호출이 성공하면 0, 실패하면 0이 아닌 에러 코드 반환 |
|------------|---------------------------------|

- lock 상태의 mutex 객체는 삭제해서는 안 된다.

□ 임계 영역 출입

```
#include <pthread.h>
```

```
int pthread_mutex_lock (pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_trylock (pthread_mutex_t *mutex);
int pthread_mutex_unlock (pthread_mutex_t *mutex);
```

| | |
|--------------|---------------------------------|
| <i>mutex</i> | mutex 객체 |
| <i>반환값</i> | 호출이 성공하면 0, 실패하면 0이 아닌 에러 코드 반환 |

- lock: 임계영역에 들어갈 권리(lock)를 요청한다. 누군가 lock해 놓은 상태에서는 수행을 중단하고 기다린다.
- unlock: 임계영역에서 작업을 끝내고 lock을 해제한다. 대기 중인 다른 스레드가 lock을 얻어 수행할 수 있다.
- trylock: lock을 요청한다. lock을 획득할 수 없으면 대기하지 않고 돌아온다.

□ mutex 예제

- 정확한 값 출력
- 시간이 더 걸린다.

```
juyoon@linda: ~/test/system
juyoon@linda:~/test/system$ pt
OK! cnt=20000000
juyoon@linda:~/test/system$
```

```
pthread_mutex_t mutex;
...

int main (void)
{
    ...
    pthread_mutex_init (&mutex, NULL);
    ...
    pthread_mutex_destroy (&mutex);
    ...
}

void *count (void *data)
{
    for ( i=0; i<NITERS; i++) {
        pthread_mutex_lock(&mutex);
        cnt++;
        pthread_mutex_unlock(&mutex);
    }
}
```

- 효율적인 프로그램을 작성할 수 있다!
 - 서버나 GUI에서 일상적으로 사용된다.

- 주의 사항
 - 스레드 종료 시 자동 청소가 어렵다 ← 부모가 책임지도록 프로그램해야 한다.
 - 공유 변수에 동시에 변경을 가할 경우 오류가 생기지 않도록 상호 배제를 구현해야 한다.