

## 제 4 장 단순회귀분석 (simple regression analysis)

### 1. 단순회귀분석의 기본가정

- 일반적으로 최소자승법에 의거 추론할 경우 다음과 같은 기본적인 가정이 필요하다.

가정 1) 회귀모형은 다음과같이 모수에 대해 선형(linear)인 모형이다:  $Y_i = \alpha + \beta X_i + \varepsilon_i$

→ 선형모형(linear model): 모수  $\alpha$  와  $\beta$  에 대하여 1 차 미분이 모수  $\alpha$  와  $\beta$  의 함수가 아니라 일정한 상수가 된다

가정 2) 전체표본에 있어서 독립변수  $X$  는 적어도 서로 다른 두 값을 가져야 한다.

가정 3) 오차항의 평균은 0 이다:  $E(\varepsilon_i) = 0$

→ 오차항들이 회귀선을 중심으로 대칭적으로 분포되어있어야 한다

→ 이 가정은 최소자승법에 의한 추정과정상의 계산을 간편하게 하기 위해

만들어진 편의상의 조건식

가정 4) 독립변수  $X$  는 비확률(nonstochastic) 변수이다:  $E[\varepsilon_i X_i] = X_i E[\varepsilon_i] = 0$

→ 독립변수는 비확률적 변수로 일반적인 상수(constant)로 취급한다.

가정 5) 오차항은 모든 관찰치에 대해  $\sigma^2$  의 일정한 분산을 갖는다:  $\text{var}(\varepsilon_i) =$

$$E(\varepsilon_i^2) = \sigma^2$$

→ 관측시점에 관계없이( $i$  값에 관계없이) 오차항들의 분포는 동일한 분산을 갖는다

→ 각 독립변수  $X$  의 값에 있어서 종속변수  $Y$  가 그 평균을 중심으로 분포되어 있는 정도가 같다

→ “동분산(homoskedasticity)” 가정이라 한다

↔ 이분산(heteroskedasticity): 시계열 데이터(time series data)나 횡단면 데이터 (cross-section data)경우 분석대상의 기간이나 크기따라 분산의 크기가 달라지는 경우.

가정 6) 서로 다른 관찰치간의 오차항은 상관이 없다:  $Cov(\varepsilon_i, \varepsilon_j) = E[\varepsilon_i, \varepsilon_j] = 0$  ( $i \neq j$ )

→ 오차항끼리는 서로 1 차독립적인임을 의미한다.

- 가정 7): 오차항이 정규분포를 따르며,  $\varepsilon_i \sim N(0, \sigma^2)$

## 2. 최소자승법(Ordinary Least Squares Method: OLS)에 의한 회귀모형의 추정

- 모집단 회귀모형을 추정하거나, 또는 모집단회귀선의 특성치인 모수  $\alpha$  와  $\beta$  에 대한 가장 좋은 추정치를 구하는 것은 결국 어떻게 표본회귀선을 도출하는 것이 최선인가 하는 문제로 귀착된다.

→ 적합도가 가장 큰 표본회귀선이란 오차항( $e_i = Y_i - \hat{Y}_i$ )의 합이 가장 작은 회귀선이다

- 이러한 최적의 표본회귀선을 구하는 방법중 가장 많이 사용되는 추정법이 최소자승법(OLS: ordinary least squares method)이다

→ 오차항을 자승한 값들의 합이 최소가 되도록 하는 회귀선을 구하는 방법:

$$\text{Min} \sum_{i=1,n} e_i^2 = \text{Min} \sum_{i=1,n} (Y_i - \hat{Y}_i)^2 = \text{Min} \sum_{i=1,n} (Y_i - \alpha^{\wedge} - \beta^{\wedge} X_i)^2$$

- 최소자승 추정량의 도출

→ 식  $\text{Min } L = \text{Min} \sum_{i=1,n} e_i^2 = \text{Min} \sum_{i=1,n} (Y_i - \alpha^{\wedge} - \beta^{\wedge} X_i)^2$  에 나타난 오차의 최소자승값을 구하려면 이식을  $\alpha^{\wedge}$  와  $\beta^{\wedge}$ 에 대해 1 차미분한 값이 0 이 되어야한다:

$$(\partial L / \partial \alpha^{\wedge}) = -2 \sum (Y_i - \alpha^{\wedge} - \beta^{\wedge} X_i) = 0$$

$$(\partial L / \partial \beta^{\wedge}) = -2 \sum X_i (Y_i - \alpha^{\wedge} - \beta^{\wedge} X_i) = 0$$

이를 다시  $\alpha^{\wedge}$  와  $\beta^{\wedge}$ 에 대하여 정리를 하면,

$$\beta^{\wedge} = (n \sum X_i Y_i - \sum X_i \sum Y_i) / [n \sum X_i^2 - (\sum X_i)^2] = \sum (X_i - \bar{X})(Y_i - \bar{Y}) / \sum (X_i - \bar{X})^2$$

$$= (\sum X_i Y_i - n \bar{X} \bar{Y}) / (\sum X_i^2 - n \bar{X}^2) = (\sum x_i y_i) / \sum x_i^2$$

$$\Rightarrow \bar{X} (\text{표본평균}) = (1/n) \sum X_i, \bar{Y} (\text{표본평균}) = (1/n) \sum Y_i$$

$$\Rightarrow x_i (\text{편차}) = X_i - \bar{X}, y_i (\text{편차}) = Y_i - \bar{Y}$$

$$\hat{\alpha} = \bar{Y} - \hat{\beta} \bar{X}$$

→  $\hat{\alpha}$  과  $\hat{\beta}$  은 알려지지 않은 모집단의 상수  $\alpha$  과  $\beta$  의 최소자승추정량 (least squares estimator: LSE)이며, 이들은 확률함수형태의 확률변수이다.

### 3. 최소자승추정량의 통계적 특성

- 최소자승법에 의해 산출된 최소자승추정량 ( $\hat{\alpha}$  과  $\hat{\beta}$ )이 확률변수이라면, 이들의 통계적 특성 (분포, 평균, 분산)을 파악할 필요가 있다.
- 최소자승추정량은 기본가정들이 충족되면 통계적으로 바람직한 특성, 불편성(unbiasedness), 효율성(efficiency), 선형성(linearity) 및 일관성(consistency)을 갖게 된다

#### 1) 불편성(unbiasedness)

- 최소자승법에 의해 도출된 추정량 (least squares estimator: LSE)은 불편성 (unbiasedness)를 갖게된다:  $E[\hat{\alpha}] = \alpha, E[\hat{\beta}] = \beta$
- 추정량  $\hat{\alpha}$  와  $\hat{\beta}$ 의 평균값은 모수인 특성치  $\alpha, \beta$ 의 실제값과 일치하게되

는 특성을 갖는다

→ 하나의 표본으로부터 구한 추정량은 평균적으로 모집단의 회귀계수와 같다.

## 2) 효율성

- LSE 는 효율성을 갖는다: 모든 가능한 불편추정량(unbiased estimators)중에서 최소의 분산을 갖는다

- LSE 는 다음의 분산과 공분산을 갖는다

$$\rightarrow \text{Var}(\hat{\alpha}) = \sigma^2 \left[ \frac{\sum_{i=1,n} X_i^2}{n \sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2} \right],$$

$$\rightarrow \text{Var}(\hat{\beta}) = \left[ \frac{\sigma^2}{\sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2} \right],$$

$$\rightarrow \text{Cov}(\hat{\alpha}, \hat{\beta}) = \sigma^2 \left[ -\bar{X} / \sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2 \right]$$

→ a) 오차항의 분산값( $\sigma^2$ )이 커질수록 LSE 의 분산은 커지고 LSE 는 덜 정확한 추정치를 낳게된다.

b) 독립변수  $X$  의 값이 넓게 퍼져있을수록( $\sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2$  이 클수록) LSE 의 분산은 작아지고 독립변수의 변화에 의한 종속변수의 변화를 상대적으로 잘 설명할수있게된다

c) 표본의 수( $n$ )가 증가할수록  $\sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2$  의 값이 증가하게 되어 LSE 의

분산과 공분산이 작아진다. 이는 표본의수가 증가할수록 전체 모집단의 수에 근접하게 되어 모집단의 모수에 대한 정보를 더 정확하게 구할 수 있기 때문이다.

d) 공분산은 독립변수(X)의 평균(X)과 반대의 부호를 가진다.

### 3) 선형성(linearity)

- LSE 를 정의하면,

$$\hat{\beta} = (\sum x_i y_i) / \sum x_i^2 = \sum C_i y_i, \quad [C_i = \sum x_i / \sum x_i^2]$$

$$\hat{\alpha} = Y - \hat{\beta} X = Y - X \sum C_i y_i,$$

→ 두개의 LSE 모두  $y_i$  의 1 차함수관계인 선형결합형태를 가진 선형추정량 (linear estimator)이라 한다

### 4) 가우스-마르코프 정리 (Gauss-Markov Theorem)

- 최소자승추정량(LSE)은 최량선형불편추정량(Best Linear Unbiased Estimator :BLUE)이다

→ 최소자승추정량(LSE)은 모든 선형이고 불편의인 추정량들 가운데 최량 (best)인 추정량이다: 최량(best)는 최소의분산을 갖는 것을 의미한다

- 모집단 회귀계수  $\alpha, \beta$  의 추정량(estimator)으로서 선형(linear)이고 불편

(unbiased)인 추정량중에서는 최소자승추정량(LSE)이 분산이 가장 작은 최상의 추정량임을 말한다.

#### 4. 최소자승 추정량(LSE)의 확률분포

- 가정 7):  $\varepsilon_i \sim N(0, \sigma^2)$ 은 LSE의 확률분포를 도출하기 위해 필요한 가정

→ (가정 2)와 함께 종속변수(Y)가 정규분포를 가짐 의미:  $Y_i \sim N(\alpha + \beta X_i, \sigma^2)$

1) 오차항의 분산( $\sigma^2$ ) 값을 알 때의 최소자승 추정량(LSE)의 확률분포

- 가정(1)~(7)하에서 최소자승 추정량(LSE)은 다음과 같은 정규분포를 가진다.

→  $\hat{\beta} \sim N(\beta, \sigma_\beta^2)$ ,  $\hat{\alpha} \sim N(\alpha, \sigma_\alpha^2)$ ,

단,  $\sigma_\alpha^2 = \sigma^2[\sum_{i=1,n} X_i^2 / n \sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2]$ ,  $\sigma_\beta^2 = [\sigma^2 / n \sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2]$ ,

➔ 일치추정량 (consistent estimator): 표본크기가 무한히 커질 경우에 추정량의 분산값이 "0"에 근접함에 따라 추정량( $\hat{\alpha}$ ,  $\hat{\beta}$ )이 실제 모수( $\alpha$ ,  $\beta$ )에 수렴하게 된다 (일치성)

- 이를 표준화하면,  $[(\hat{\beta} - \beta) / \sigma_\beta] \sim N(0, 1)$ ,  $[(\hat{\alpha} - \alpha) / \sigma_\alpha] \sim N(0, 1)$

→ 이를 토대로 모수  $\alpha$ ,  $\beta$ 의 검증을 위해 표준정규분포를 이용할 수 있으나 일

반적으로 오차항의 분산인  $\sigma^2$  값이 알려지지 않아 검증을 하지 못한다

→ 이를 위해  $\sigma^2$  값을 표본자료로부터 표본분산을 이용하여 추정해야 한다.

2)  $\sigma^2$  과  $\sigma_\alpha^2, \sigma_\beta^2$  의 추정량

- 표본자료와 LSE 인  $\hat{\beta}$  와  $\hat{\alpha}$  을 이용하여, 잔차항  $e_i$  을 도출할 수 있으므로

이를 토대로 오차항의 분산  $\sigma^2$  의 추정량  $s^2$  을 구할 수 있다

→  $s^2 = (1/n-2) \sum_{i=1,n} e_i^2$ ,  $s$  는 회귀식의 표준오차(standard error of regression)

→ (n-2)로 나누는 이유는 n 개의 표본자료로부터 2 개의 회귀계수( $\beta$  와  $\alpha$ )을 추정하는데 따르는 자유도의 감소를 고려한 것이다.

- 추정량  $s^2$  을 이용한 LSE 의 분산 추정치는,

→  $s_\alpha^2 = s^2 [ \sum_{i=1,n} X_i^2 / n \sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2 ]$ .

→  $s_\beta^2 = [ s^2 / \sum_{i=1,n} (X_i - \bar{X})^2 ]$ .

→ 최소자승 추정량(LSE)의 확률분포: (n-2)의 자유도를 갖는 t-분포.

:  $(\hat{\alpha} - \alpha) / s_\alpha \sim t(n-2)$ ,  $(\hat{\beta} - \beta) / s_\beta \sim t(n-2)$



## 5. 회귀계수에 대한 통계적 추론

- 통계적 추론의 목적

a) 표본회귀에 대한 통계적 유의성 검정

b) 실증분석에서 회귀계수에 대한 통계적 추론 또는 가설검정은 모집단 회귀계수에 대해 가지는 막연한 추측이나 가설이 맞는지 표본으로부터 구한 결과를 토대로 판단 할 수 있게 해준다.

1) 제 1 종 과오 (type I error), 제 2 종 과오(type II error) 및 유의수준(significance level)

- 제 1 종 과오 (type I error): 귀무가설이 맞는데도 이를 기각하는 오류

- 제 2 종 과오(type II error): 귀무가설이 틀리는데도 이를 기각하지 못하는 오류

- 유의수준(significance level): 제 1 종 과오를 저지를 확률

→ 일반적으로 1%(0.01), 5%(0.05), 10%(0.1)를 많이 채택한다

2) 귀무가설(null hypothesis)과 대립가설(alternative hypothesis)

- 귀무가설 ( $H_0$ ): 모집단 회귀계수에 대해 특정값을 부여한 가설

- 대립가설 ( $H_1$ ): 귀무가설에 대응하는 가설

예)  $H_0 : \beta^{\wedge} = \beta_0$  vs.  $H_1 : \beta^{\wedge} \neq \beta_0$

### 3) 가설검정의 절차와 해석

a) 가설을 설정:  $H_0 : \beta^{\wedge} = \beta_0$  vs.  $H_1 : \beta^{\wedge} \neq \beta_0$

b) 통계량의 표본분포를 파악:  $(\beta^{\wedge} - \beta_0) / s_{\beta} \sim t(n-2)$

c) 귀무가설하에서 검정통계량을 계산:  $(\beta^{\wedge} - \beta) / s_{\beta} \sim t(n-2)$  분포

d) 유의수준하에서 임계치 (critical value) 계산:  $t(n-2; \alpha/2)$

e) 기각역(rejection region)을 산정

f) 판정

### 4) 단측검정(one-side test)과 양측검정(two-side test)

- 귀무가설,  $H_0 : \beta^{\wedge} = \beta_0$  에 대하여 대립가설은 설정방향에 따라 다를 수 가 있다

→  $H_1 : \beta^{\wedge} \neq \beta_0$ ,  $H_1 : \beta^{\wedge} > \beta_0$ ,  $H_1 : \beta^{\wedge} < \beta_0$

- 대립가설에서 모수값의 방향에 따라 양측검정 또는 단측검정이 결정된다.

→ 단측검정:  $H_0$  : 대립가설하에서 무수값의 부등호가 한쪽방향일 경우 사용

한다

⇒  $H_0 : \beta^{\wedge} \geq \beta_0$  vs.  $H_1 : \beta^{\wedge} < \beta_0$  : 검정통계량,  $t = (\beta^{\wedge} - \beta) / s_{\beta} >$  임계치

( $-t(\alpha)$ )일때 귀무가설을 기각하지 못한다

⇒  $H_0 : \beta^{\wedge} \leq \beta_0$  vs.  $H_1 : \beta^{\wedge} > \beta_0$  : 검정통계량,  $t = (\beta^{\wedge} - \beta) / s_{\beta} <$  임계치

( $t(\alpha)$ )일때 귀무가설을 기각하지 못한다

→ 양측검정:  $H_0 : \beta^{\wedge} = \beta_0$  vs.  $H_1 : \beta^{\wedge} \neq \beta_0$

⇒  $|t = (\beta^{\wedge} - \beta) / s_{\beta}| \geq t(n-2; \alpha/2)$ 이면, 귀무가설 기각

⇒  $|t = (\beta^{\wedge} - \beta) / s_{\beta}| < t(n-2; \alpha/2)$ 이면, 귀무가설 채택(기각하지 못한다)

## 5) 유의성 검증

-  $H_0 : \beta^{\wedge} = 0$  vs.  $H_1 : \beta^{\wedge} \neq 0$  의 가설검정은 추정량의 유의성 검증 (significance test)에 중요한 의미를 부여한다.

→ 귀무가설이 기각되면, 독립변수 X 가 종속변수 Y 에 유의적인 (significant) 영향을 주지 못함: 추정량이 통계적으로 유의하지 못하다 (statistically insignificant),

→ 귀무가설이 기각되지 못하면 독립변수 X 가 종속변수 Y 에 유의적인 (significant) 영향을 줌: 추정량이 통계적으로 유의하다 (statistically significant)

- 귀무가설하에서의 통계치는,  $t = (\beta^{\wedge} - \beta_0) / s_{\beta} = \beta^{\wedge} / s_{\beta}$  ( $\beta_0 = 0$ ): t-통계치 (t-ratio)

→ 2-t 으뜸법칙: 통계치의 표본분포는 t-분포를 가지나 표본수가 충분히 클 때 ( $n \rightarrow \infty$ ) 정규분포에 근접한다

⇒ 5%의 유의수준에서 임계치는 1.96, 대략 2 가 되면, 만일  $|t| < 2$  ( $-2 < t < 2$ )이면 귀무가설이 기각되지 못하여 변수 X가 변수 Y에 유의적인 영향을 주지 못함을 의미한다.

- 어떠한 독립변수가 종속변수에 중요한 변수인지 아닌지를 판단하기 위해 t-통계치와 2의 값을 비교하여 유의성을 검증하는 것이 필요하다

#### 6) 유의확률(P-value) 에 의한 가설검증

- 유의성 검증을 위한 가설검정에 있어서, 유의확률(P-value)가 사용되기도 한다

→ 이경우 일정한 t-통계치에서 유의수준( $\alpha$ )를 최소한 얼마로 하여야 귀무가설을 기각할 수 있는가하는 확률이 필요하다

→ 주어진 귀무가설을 기각할 최소수준의 유의수준, 또는 t-분포에서 t-통계치의 절대값보다 큰값을 가질 확률을 유의확률(P-value)라 한다:

$$P[(t(n-2) > |t\text{-통계치}|)]$$

⇒ 유의확률 > 유의수준: 귀무가설 채택

⇒ 유의확률 < 유의수준: 귀무가설 기각

## 6. 회귀분석 모형의 적합도(goodness of fit) 평가: 결정계수 (coefficient of determination)

- 적합도(goodness of fit) 란 도출된 표본회귀선이 각 관측점들을 얼마나 잘 나타낼수 있는지, 또는 주어진 자료로부터 독립변수가 종속변수를 얼마나 잘 설명하는지의 여부를 말한다

- 결정계수(coefficient of determination): 이러한 회귀모형의 설명력, 회귀선의 적합도를 나타내는 지표 및 기준

- Y의 변동에 대한 설명:  $Y_i = \alpha + \beta X_i + e_i = Y_i^{\wedge} + e_i$

→  $(Y_i - Y) = (Y_i^{\wedge} - Y) + e_i$  (평균을 기준으로)

→  $\sum_{i=1,n} (Y_i - Y)^2 = \sum_{i=1,n} (Y_i^{\wedge} - Y)^2 + \sum_{i=1,n} e_i^2$ ,

⇒ TSS(Total Sum of Squares):  $\sum_{i=1,n} (Y_i - Y)^2$ : 종속변수 Y가 그 평균인 Y로부터 얼마나 변동하는가를 나타내는 Y의 전체변동

⇒ ESS(Explained Sum of Squares):  $\sum_{i=1,n} (Y_i^{\wedge} - Y)^2$ : Y 중에서 X에 의해 설명되는 부분의 변동

⇒ RSS(Residual Sum of Squares):  $\sum_{i=1,n} e_i^2$ : Y 중에서 X에 의해 설명되지 않는 잔차의 변동

⇒  $TSS = ESS + RSS$

→ 결정계수,  $R^2 = ESS/TSS = 1 - (RSS/TSS)$ :  $Y_i$ 의 변동 중 얼마만큼의 부분이 설

명되고 있는가를 보여준다

⇒  $0 \leq R^2 \leq 1$ :  $R^2$ 이 1에 가까워질수록 주어진 모형이 자료에 더 적합하다고 판정된다

⇒  $R^2$ 는 단순히 모형의 적합도에 대한 수치적 척도를 나타낼 뿐 질적인 척도를 나타내지 못한다:  $R^2$ 를 극대화 하는 것에 초점을 두는 것은 옳지 못함.

## 7. 예측(forecast, prediction)

- 계량경제학의 중요한 목적중 하나가 미래의 특정시점에서 설명변수(독립변수)의 값을 알 때 종속변수의 값을 예측하는 것이다.

→ 예측: 두 변수가 인과관계에 의한 만족할만한 함수관계(선형, 1차함수관계)를 갖고 있는 것으로 판정될 때 표본회귀선에 의거하여 미래의 종속변수 값을 판정하는 것.

→ 도출된 추정결과식 (회귀분석식)이 적합도나 통계적 유의검정에서 바람직한 것으로 평가되면 이를 바탕으로 미래예측을 할 수 있게 된다

- 예측대상 시기에 따라 사후적 예측(ex-post forecast)과 사전적 예측(ex-ante forecast)으로 구분

a) 사후적 예측:

→ 예측하고자 하는 기간이 회귀분석 대상기간 이후에 속하더라도 이미 과거에 속한 기간이라면 비록 설명변수와 종속변수의 값을 알고 있다 하더라도 설명변수 값을 표본회귀선에 대입하여 종속변수를 예측하는 것

→ 이러한 사후적 예측과정은 예측자체보다는 추정된 표본회귀선에 의해 예측된 종속변수 값이 실제 실현된 종속변수 값과 얼마나 근접된 값으로 나타나는지 확인함을 써 표본회귀선의 설명력을 평가하는 또 하나의 방법으로 주로 이용된다

b) 사전적 예측: 현시점이후에 속하는 미래를 대상으로 하되 가정된 설명변수 값을 가지고 종속변수 값을 추정하는 것

- 미래에 대한 예측을 시행할 때 설명변수의 값이 알려져 있는지의 여부가 중요한 역할을 한다: 무조건부 예측(unconditional forecast)와 조건부 예측(conditional forecast)

→ 무조건부 예측: 설명변수가 알려진 상태에서의 예측으로 사후적 예측이 주로 이에 속한다

→ 조건부 예측: 설명변수가 미지인 상태에서의 예측으로 사전적 예측이 이에 속한다

- 현실적으로 주로 사용하는 예측방법은 사전적 예측에 속하나 설명변수 값이 알려져 있다는 가정하에 무조건부 예측을 주로 사용한다.

→ 무조건부 예측은 크게 점예측(point forecast)과 구간예측(interval forecast)의 두가지가 있다

a) 점예측:

⇒ 단순히 표본관측점들을 근거로 최소자승법에 의해 도출된 표본회귀선을 이용하여 가상적인 미래의 설명변수값  $X_f$  (단, 이  $X$  값은 표본회귀선 도출을 위한 회귀분석에서 사용되지 않은 별도의  $X$  값) 에 대응하는 종속변수값을 하나의 수치로 표현하는 방법

⇒ 추정된 회귀선이  $\hat{Y}_i = \hat{\alpha} + \hat{\beta}X_i$  이라하면, 새로운 관찰치  $f$  의 설명변수값,  $X_f$  을 알 때  $Y_f$  의 예측치 (predicted value)는  $\hat{Y}_f = \hat{\alpha} + \hat{\beta}X_f$

⇒ 예측오차(prediction error),  $e_f = \hat{Y}_f - Y_f$  는 다음과 같은 특성을 갖는다

i)  $E(e_f) = 0$

ii)  $\text{Var}(e_f) = \sigma^2[1+(1/n)+\{(X_f - \bar{X})^2 / \sum (X_i - \bar{X})^2\}]$

iii) 만일 오차항 분산값( $\sigma^2$ )이 알려져 있지 않을 경우에는

추정치  $s^2$  를 이용한다:

$$\text{Var}(\hat{Y}_f) = s_f^2 = s^2[1+(1/n)+\{(X_f - \bar{X})^2 / \sum (X_i - \bar{X})^2\}]$$



$$\Rightarrow e_f / s_f^2 = (\hat{Y}_f - Y_f) / s_f^2 \sim t(n-2)$$

b) 구간 예측:

⇒ 점예측의 경우 아무리 가까운 미래에 대한 예측이라 하더라도 점예측치와 실제 종속변수값이 일치할 가능성은 희박하므로 대개 이러한 점예측치를 중심으로 일정한 구간을 설정하여 제시하는 구간예측을 동시에 실시한다

⇒ 실제  $Y_f$ 에 대한  $100(1-\alpha)\%$  신뢰구간예측은,  $[Y_f \pm t(\alpha/2) s_f]$

→ 예측에 있어서 관찰 표본의 수(n)이 클수록 예측오차의 분산이 작아지고 일정한 신뢰수준 하에서 신뢰구간이 좁아지게 되어 정확한 예측치를 얻을 수 있다.

→ 예측하고자 하는  $X_f$  값이 평균값( $\bar{X}$ )과 멀어질수록 예측오차는 커지고 예측구간 폭은 점차 넓어지므로 예측의 신뢰성이 낮아진다.