

## 02. 파동의 수학적 표현

- 2.1 1차원 파의 운동
- 2.2 조화파
- 2.3 위상과 위상 속도
- 2.4 복소수 표현
- 2.5 평면파
- 2.6 3차원에서의 파동방정식
- 2.7 구면파
- 2.8 원통 모양의 파

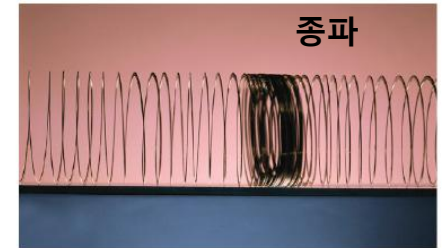
# 2.1 1차원 파의 운동

일상생활에서 우리는 알게 모르게 다양한 종류의 파의 운동을 경험하게 된다.

- 기다란 줄의 한쪽 끝을 잡고서 흔들 경우 그 흔들림이 줄을 따라서 이동하는 경우(1차원 파동),
- 하나의 작은 돌을 주어 호수에 던질 경우 동심원을 그리면서 퍼져 나가는 수면파(2차원 파동),
- 눈으로는 보이지 않지만 라디오로부터 흘러나오는 음악도 일종의 파동(3차원 파동)이다.

2장에서는 이러한 파의 운동을 수학적으로 표현하는 데에 필요한 기본방법에 대해서 다루고자 한다.

- 횡파 : 파동의 진행방향과 매질의 진동방향이 수직  
(현의 진동파, 파도타기)
- 종파 : 파동의 진행방향과 매질의 진동방향이 평행  
(음파)
- 복합파 : 횡파와 종파가 섞인 것  
(수면파)



매질에 가해진 충격이나 흔들림이 매질을 따라 운동



1차원 공간에서 기술

공간에서의 위치(x)와 시간(t)의 두 좌표가 필요

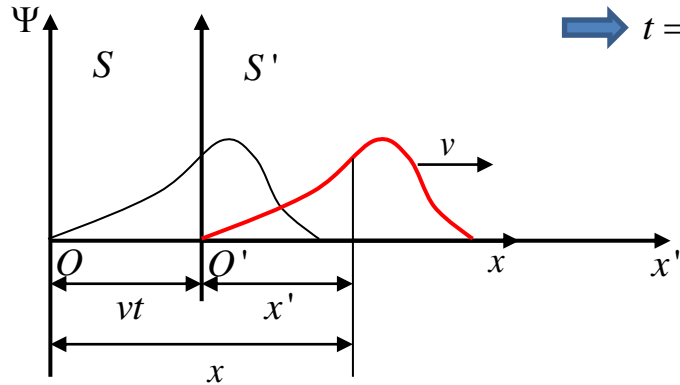


수학적으로 표현

파동함수

$$\Psi = f(x, t)$$

# 2.1 1차원 파의 운동



→  $t=0$ 인 순간에  $f(x)$  인 펄스의 형태를 유지하고 속도  $v$ 로  $x$  축을 따라 진행하는 파.

$$t=0\text{일 때 } \Psi(x,t)|_{t=0} = f(x,0) = f(x)$$

$$t\text{시간 동안 이동했을 때 } \Psi = f(x')$$

파동을 따라가는 좌표계  $S'$ 와 정지 좌표계  $S$  사이의 좌표변환

$$x' = x - vt$$

$\Psi$ 를 정지 좌표계  $S$ 에서의 변수로 표현  $\Psi(x,t) = f(x - vt)$

정지 좌표계에서 일정 속력  $v$ 를 가지고 진행하는 파의 파동함수

$$\Psi(x,t) = f(x - vt) \quad \text{오른쪽(+ } x\text{축)으로 진행하는 파}$$

$$\Psi(x,t) = f(x + vt) \quad \text{왼쪽(- } x\text{축)으로 진행하는 파}$$

# 2.1 1차원 파의 운동

파동함수가 어떠한 형태의 미분방정식으로 표현이 가능할까?

파동방정식

$\Psi(x,t)$ 에서  $t$ 는 상수로 고정시키고  $x$ 에 대해 편미분  $\frac{\partial \Psi}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial x'} \frac{\partial x'}{\partial x} = \frac{\partial f}{\partial x'} \left( \because \frac{\partial x'}{\partial x} = 1 \right)$   $x' = x \mp vt$ 를 사용 (2.1.7)

$\Psi(x,t)$ 에서  $x$ 는 상수로 고정시키고  $t$ 에 대해 편미분  $\frac{\partial \Psi}{\partial t} = \frac{\partial f}{\partial x'} \frac{\partial x'}{\partial t} = \mp v \frac{\partial f}{\partial x'}$  (2.1.8)

위 두 식으로부터  $\frac{\partial \Psi}{\partial t} = \mp v \frac{\partial f}{\partial x'} = \mp v \frac{\partial \Psi}{\partial x}$  (2.1.9)

식 (2.1.7)을  $x$ 에 대해서 한번 더 편미분  $\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = \frac{\partial^2 f}{\partial x'^2}$  (2.1.10)

식 (2.1.8)을  $t$ 에 대해서 한번 더 편미분  $\frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2} = \frac{\partial}{\partial t} \left( \mp v \frac{\partial f}{\partial x'} \right) = \mp v \frac{\partial}{\partial x'} \left( \frac{\partial f}{\partial t} \right) = v^2 \frac{\partial^2 f}{\partial x'^2}$

$\frac{\partial \Psi}{\partial t} = \frac{\partial f}{\partial t} = \mp v \frac{\partial f}{\partial x'}$

1차원에서의 파동방정식

$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2}$  (2.1.14)

일반해  $\Psi(x,t) = C_1 f(x-vt) + C_2 f(x+vt)$

# 2.1 1차원 파의 운동

## 예제 1

$\Psi_1(x,t) = f(x-vt)$ 와  $\Psi_2(x,t) = f(x+vt)$ 이 2차 미분방정식 식 (2.1.14)의 해라면,  $\Psi_1(x,t) + \Psi_2(x,t)$ 도 역시 2차 미분방정식의 해임을 보여라.

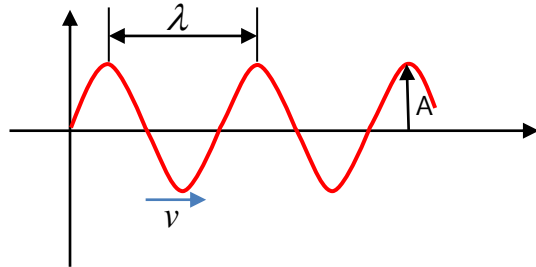
$$\Psi_1 \text{과 } \Psi_2 \text{가 식(2.1.14)의 해이므로, } \frac{\partial^2 \Psi_1}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Psi_1}{\partial t^2}, \quad \frac{\partial^2 \Psi_2}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Psi_2}{\partial t^2}$$

$$\frac{\partial^2 \Psi_1}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Psi_2}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \left[ \frac{\partial^2 \Psi_1}{\partial t^2} + \frac{\partial^2 \Psi_2}{\partial t^2} \right] \quad \frac{\partial^2}{\partial x^2} [\Psi_1 + \Psi_2] = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} [\Psi_1 + \Psi_2]$$

따라서,  $\Psi_1(x,t) + \Psi_2(x,t)$ 도 2차 미분방정식 식(2.1.14)의 해이다.

## 2.2 조화파(harmonic waves)

조화 파동의 모양 : 사인 모양(매질의 각 점이 단조화 운동)



진폭 : A      파장 :  $\lambda$

주기 : T      속도 :  $v = \frac{\lambda}{T}$

$$\Psi(x, 0) = \Psi(x) = A \sin kx = f(x)$$

파수 :  $k = \frac{2\pi}{\lambda}$

각진동수 :  $\omega = \frac{2\pi}{T} = \frac{2\pi v}{\lambda} = kv$

조화파의 파동함수  $\Psi(x, t) = A \sin(kx \pm \omega t)$

(+)기호 : 왼쪽으로 진행하는 파

(-)기호 : 오른쪽으로 진행하는 파

### 예제 2

$\Psi(x, t) = A \sin(kx \pm \omega t)$ 가 파동방정식  $\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2}$ 의 해임을 보여라.

$$\frac{\partial \Psi}{\partial x} = kA \cos(kx \pm \omega t)$$

$$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = -k^2 A \sin(kx \pm \omega t) = -k^2 \Psi$$

$$\frac{\partial \Psi}{\partial t} = \pm \omega A \cos(kx \pm \omega t)$$

$$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2} = -\omega^2 A \sin(kx \pm \omega t) = -\omega^2 \Psi$$

$$\therefore k^2 \Psi = \frac{1}{v^2} \omega^2 \Psi = k^2 \Psi \quad (\because \omega = kv)$$

그러므로,  $\Psi(x, t) = A \sin(kx \pm \omega t)$ 는 파동방정식의 해이다.

## 2.3 위상과 위상속도

+x 축 방향을 따라 진행하는 조화파  $\Psi(x, t) = A \sin(kx - \omega t)$

↓ 위상  $\phi = kx - \omega t$

의미  $x = t = 0$ 인 경우

$$\Psi(x, t) \Big|_{\substack{x=0 \\ t=0}} = \Psi(0, 0) = 0 \rightarrow x = t = 0 \text{인 순간에 평형위치로부터의 변위가 0인 특수한 경우}$$

일반적인 경우  $x = t = 0$ 인 순간에 평형위치로부터의 변위가 0이 아닌 경우

$$\phi = kx - \omega t + \varepsilon$$

초기 위상으로 파동이 출발할 때의 위상을 표시, 위상상수

만일,  $\varepsilon = \pi$  이고 오른쪽으로 진행하는 파

$$\begin{aligned} \Psi(x, t) &= A \sin(kx - \omega t + \pi) \\ &= A \sin(kx - \omega t) \cos \pi + A \cos(kx - \omega t) \sin \pi \\ &= -A \sin(kx - \omega t) = A \sin(\omega t - kx) \\ &= A \cos(\omega t - kx - \pi/2) \end{aligned}$$

임의의 주기적인 파형은 사인 또는 코사인 함수로 표현이 가능

$$\phi(x, t) = kx \pm \omega t + \varepsilon$$

위상에 대한 시간 변화율  $\left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right)_x = \omega$

위상에 대한 공간 변화율  $\left( \frac{\partial \phi}{\partial x} \right)_t = k$

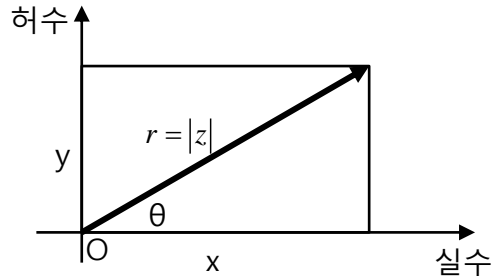
위상속도



$$\left( \frac{\partial x}{\partial t} \right)_\phi = \frac{\left( \frac{\partial \phi}{\partial t} \right)_x}{\left( \frac{\partial \phi}{\partial x} \right)_t} = \pm \frac{\omega}{k} = \pm v$$

## 2.4 복소수 표현

복소수를 사용하면 주기적인 현상을 가지는 파의 운동을 매우 간단히 기술



$$z = x + iy \quad (x = r \cos \theta, \quad y = r \sin \theta)$$

$$i = \sqrt{-1}$$

$$z = r(\cos \theta + i \sin \theta)$$

오일러 공식  $e^{i\theta} = \cos \theta + i \sin \theta$

$$z = r(\cos \theta + i \sin \theta) = r e^{i\theta}$$

복소수  $z = x + iy$

공액 복소수  $z^* = (x + iy)^* = x - iy$

복소수 z의 크기  $|z| = (zz^*)^{1/2}$



실수부                      허수부

$$z = \text{Re}(z) + i \text{Im}(z)$$

$$\text{Re}(z) = \frac{1}{2}(z + z^*) = r \cos \theta, \quad \text{Im}(z) = \frac{1}{2i}(z - z^*) = r \sin \theta$$

$$\text{Re}(z) = r \cos \theta, \quad \text{Im}(z) = r \sin \theta$$

+x 축 방향을 따라 진행하는 조화파를 기술하는 파동함수

$$\Psi(x, t) = A \cos(kx - \omega t + \varepsilon) \quad \text{or} \quad \Psi(x, t) = A \sin(kx - \omega t + \varepsilon)$$

실수부를 사용하여 조화파를 기술하는 것이 일반적

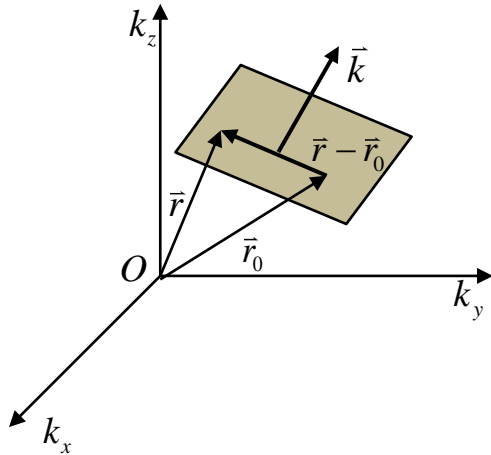
$$\Psi(x, t) = \text{Re}[A e^{i(kx - \omega t + \varepsilon)}] \quad \longleftrightarrow \quad \Psi(x, t) = A \cos(kx - \omega t + \varepsilon)$$

$$\Psi(x, t) = A e^{i(kx - \omega t + \varepsilon)} = A e^{i\phi}$$



## 2.5 평면파

**평면파** : 파의 진행 방향과 수직한 평면상에서 파의 운동상태가 모두 똑같은 파  
3차원 파동 중에서 가장 간단한 경우



$$(\vec{r} - \vec{r}_0) \cdot \vec{k} = 0$$

평면 위의 임의의 벡터  $\vec{r} - \vec{r}_0$  와  $\vec{k}$  는 서로 수직

$$\vec{r} = (x, y, z)$$

$$\vec{r}_0 = (x_0, y_0, z_0)$$

$$\vec{k} = (k_x, k_y, k_z)$$

$$\vec{r} = (x_0, y_0, z_0)$$

$$k_x(x - x_0) + k_y(y - y_0) + k_z(z - z_0) = 0$$

$$k_x x + k_y y + k_z z = a (= k_x x_0 + k_y y_0 + k_z z_0)$$

$$\vec{r} \cdot \vec{k} = \vec{r}_0 \cdot \vec{k} = \text{상수}$$

임의의 시간 t에서 공간상에서 정현적으로 변하는 파동

$$\Psi(\vec{r}) = A \sin(\vec{k} \cdot \vec{r}), \quad \Psi(\vec{r}) = A \cos(\vec{k} \cdot \vec{r}) \quad \text{or} \quad \Psi(\vec{r}) = A e^{i\vec{k} \cdot \vec{r}}$$

$\Psi(r)$  은  $\vec{r} \cdot \vec{k} = \text{상수}$  로 정의된 평면상에서 일정

## 2.5 평면파

조화함수는  $\vec{k}$ 의 방향으로 한 파장( $\lambda$ ) 만큼씩 이동함에 따라서  $\Psi(r)$ 은 같은 값을 가지게 됨.  
공간상에서 주기성을 가지는 조화함수는

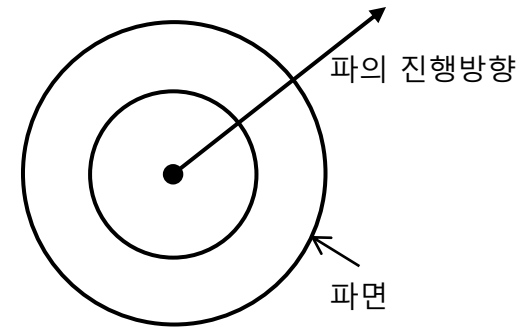
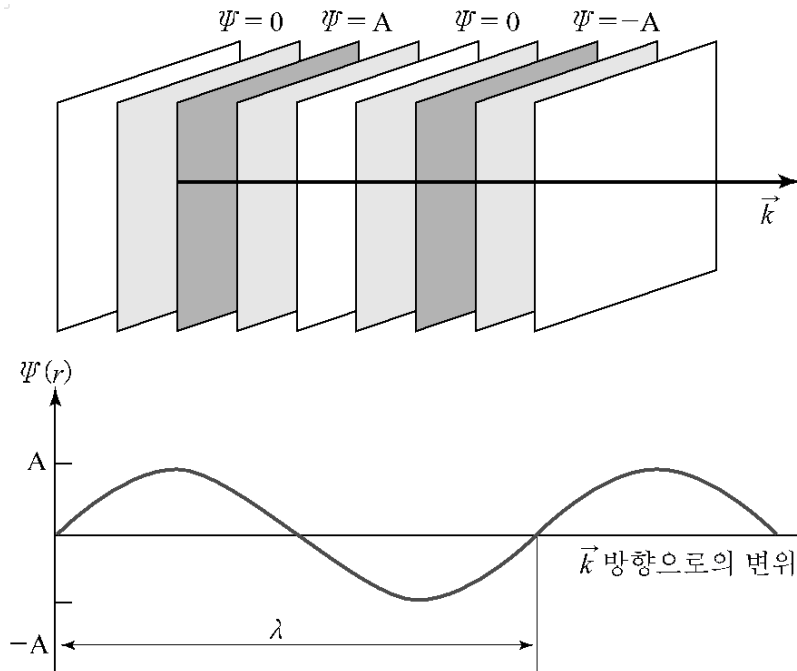
$$\Psi(\vec{r}) = \Psi(\vec{r} + \lambda \vec{k} / k)$$

$$\Psi(\vec{r}) = Ae^{i\vec{k}\cdot\vec{r}} = Ae^{i\vec{k}\cdot(\vec{r} + \lambda \vec{k} / k)} = Ae^{i\vec{k}\cdot\vec{r}} \cdot e^{i\lambda k}$$

위 식이 성립하려면,  $e^{i\lambda k} = 1 = e^{i2\pi}$

파의 운동은 위치와 시간의 함수로 주어지므로,  $\Psi(r)$ 에 시간 의존성을 부여하면,

$$\Psi(\vec{r}, t) = Ae^{i(\vec{k}\cdot\vec{r} \pm \omega t)}$$



**파면** : 임의의 특정 시간에 위상이 같은 모든 점을 연결함으로써 만들어지는 면

## 2.6 3차원에서의 파동방정식

3차원 파동 중 평면파만이 공간을 진행하면서 그 형태가 변하지 않으며, 직각좌표계에서의 평면 조화파는

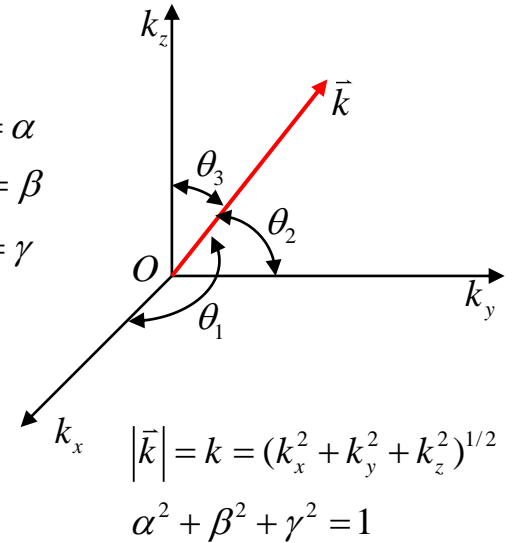
$$\Psi(x, y, z, t) = Ae^{i(k_x x + k_y y + k_z z \pm \omega t)}$$

$$\leftrightarrow \Psi(x, y, z, t) = Ae^{ik(\alpha x + \beta y + \gamma z) \pm i\omega t}$$

$$\cos \theta_1 = k_x / k = \alpha$$

$$\cos \theta_2 = k_y / k = \beta$$

$$\cos \theta_3 = k_z / k = \gamma$$



파동방정식은 위의 해를 이용하여 구함.

위치좌표에 대해 2차 미분

$$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} = -\alpha^2 k^2 \Psi, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} = -\beta^2 k^2 \Psi, \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial z^2} = -\gamma^2 k^2 \Psi$$

시간에 대해 2차 미분

$$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2} = -\omega^2 \Psi \quad \rightarrow \quad \frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial z^2} = -k^2 \Psi = -\frac{\omega^2}{v^2} \Psi = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2}$$

파동 방정식

$$\frac{\partial^2 \Psi}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial y^2} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial z^2} = \nabla^2 \Psi = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2} \quad (\nabla^2 : \text{라플라시안 연산자})$$

방정식의 일반해

$$\Psi(r, t) = C_1 f\left(\frac{\vec{r} \cdot \vec{k}}{k} - vt\right) + C_2 g\left(\frac{\vec{r} \cdot \vec{k}}{k} + vt\right)$$

$C_1, C_2$ 는 상수

첫째 항 : 파원에서 멀어지는 쪽으로 진행하는 파

둘째 항 : 반대로 움직이는 파

진폭이 시간이나 거리에 따라서 변하지 않음.

## 2.7 구면파(Spherical wave)

반경이 일정한 공 모양의 물체가 팽창과 수축을 일정한 속도로 계속하면, 물체를 중심으로 모든 방향으로 퍼져나가는 **구면파를 형성**

➔ 구극 좌표계 사용

구극 좌표계의 라플라시안 연산자

$$\nabla^2 = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2 \sin \theta} \left( \sin \theta \frac{\partial}{\partial \theta} \right) + \frac{1}{r^2 \sin^2 \theta} \frac{\partial^2}{\partial \phi^2}$$

구면파는 구 대칭이므로  $\Psi(\vec{r}) = \Psi(r, \theta, \phi) = \Psi(r)$

➔ 
$$\nabla^2 \Psi = \frac{1}{r^2} \frac{\partial}{\partial r} \left( r^2 \frac{\partial \Psi}{\partial r} \right)$$

파동 방정식

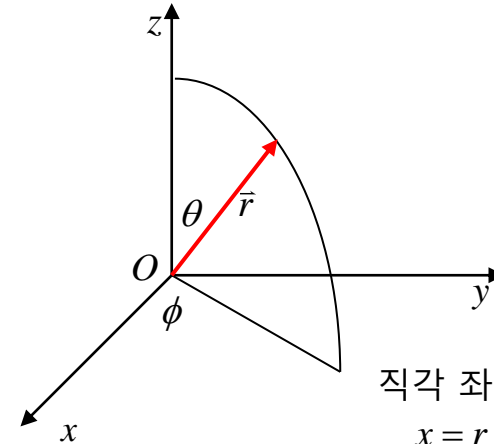
$$\frac{\partial^2}{\partial r^2} (r\Psi) = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2}{\partial t^2} (r\Psi)$$

방정식의 일반해

$$\Psi(r, t) = C_1 \frac{f(r-vt)}{r} + C_2 \frac{g(r+vt)}{r} \quad (\text{구면 조화파})$$

$$\Psi(r, t) = \left( \frac{A}{r} \right) \cos(kr \pm \omega t) \quad \text{or} \quad \Psi(r, t) = \left( \frac{A}{r} \right) e^{i(kr \pm \omega t)}$$

진폭이 r의 함수이므로 파원으로 부터 멀어짐에 따라 감소.  
원점에서 충분히 떨어진 곳에서 파면의 미소면적은 평면파와 거의 비슷



직각 좌표 ↔ 구극 좌표

$$x = r \sin \theta \cos \phi$$

$$y = r \sin \theta \sin \phi$$

$$z = r \cos \theta$$

$$\nabla^2 \Psi(r) = \frac{\partial^2 \Psi}{\partial r^2} + \frac{2}{r} \frac{\partial \Psi}{\partial r} = \frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r\Psi)$$

$$\frac{1}{r} \frac{\partial^2}{\partial r^2} (r\Psi) = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( \frac{\partial}{\partial r} (r\Psi) \right)$$

$$= \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( \Psi + r \frac{\partial \Psi}{\partial r} \right)$$

$$= \frac{1}{r} \frac{\partial \Psi}{\partial r} + \frac{1}{r} \frac{\partial \Psi}{\partial r} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial r^2}$$

$$= \frac{2}{r} \frac{\partial \Psi}{\partial r} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial r^2}$$

## 2.8 원통모양의 파(Cylindrical wave)

무한히 길고 반경이 일정한 원통형의 물체가 물체의 중심축에 대하여 팽창과 수축을 일정한 속도로 지속하는 경우에 주 위 매질에 **원통모양의 파를 형성**

➔ 원통 좌표계 사용

$$\text{원통 좌표계의 라플라시안 연산자} \quad \nabla^2 \Psi = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial \Psi}{\partial r} \right) + \frac{1}{r^2} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial \theta^2} + \frac{\partial^2 \Psi}{\partial z^2}$$

직각 좌표  $\Leftrightarrow$  원통 좌표

$$x = r \cos \theta$$

$$y = r \sin \theta$$

$$z = z$$

원통 대칭인 경우  $\Psi(\vec{r}) = \Psi(r, \theta, z) = \Psi(r)$

파동 방정식  $\nabla^2 \Psi = \frac{1}{r} \frac{\partial}{\partial r} \left( r \frac{\partial \Psi}{\partial r} \right) = \frac{1}{v^2} \frac{\partial^2 \Psi}{\partial t^2}$

r이 큰 경우 방정식의 해

$$\Psi(r, t) \cong \left( \frac{A}{\sqrt{r}} \right) \cos(kr \pm \omega t) \quad \text{or} \quad \Psi(r, t) \cong \left( \frac{A}{\sqrt{r}} \right) e^{i(kr \pm \omega t)}$$

원통 대칭을 가진 파의 진폭은

차원으로부터 거리(r)에 대한 제곱근의 역수로 비례.